

RESPONSABLE(S) DE TUTORIZACIÓN			TRABAJO FIN DE GRADO		DETALLE DEL TFG					
Número	DPTO	RESPONSABLE DE TUTORIZACIÓN	RESPONSABLE DE TUTORIZACIÓN si procede	TIPOLOGÍA	TÍTULO	ESTUDIANTE	Descripción, resumen de contenidos y actividades a desarrollar en el ámbito de la Informática	Descripción, resumen de contenidos y actividades a desarrollar en el ámbito de las Matemáticas	Materias del Grado relacionadas	HARDWARE/SOFTWARE/BIBLIOGRAFÍA
41	LSI	Manuel I. Capel Turón		Resolución de problemas específicos en el ámbito de la titulación.	Desarrollo de un prototipo de Sistema de Control de Crucero (CCS) en Python.		<ul style="list-style-type: none"> CCS se identifica como uno de los sistemas importantes en los vehículos para ayudar a los conductores a controlar la velocidad del vehículo durante la conducción, especialmente en largas distancias. En este sistema, el conductor puede ajustar la velocidad según su deseo y dejar de presionar el pedal del acelerador, y entonces el sistema es una alternativa para controlar la velocidad requerida sin necesidad de presionar el pedal del acelerador. Además de mantener una velocidad constante, este sistema acelera o decelera el vehículo sin utilizar el pedal del acelerador. Para desarrollar las pruebas de concepto se utilizará un programa Simulink/MatLab. 	<ul style="list-style-type: none"> Profundización en el modelado y simulación de sistemas ciberfísicos, que supone ampliar conocimientos sobre redes neurales, transformada de Laplace y aplicación sencilla de los principios de la Mecánica para la conducción automática de vehículos. 	Modelos Matemáticos, Sistemas Concurrentes y Distribuidos, Física	<ul style="list-style-type: none"> Lenguajes de programación aludidos en la descripción Licencia de Matlab/Simulink corporativa de la UGR y el módulo Deep Learning Toolbox. Capel, M.I. Artificial Neuron-Based Model for a Hybrid Real-Time System: Induction Motor Case Study. Mathematics