



UGR

Universidad
de Granada



Propuesta de Trabajo Fin de Grado en Ingeniería Electrónica Industrial

Tutor/a: Gonzalo Olivares Ruíz

Departamento: Arquitectura y Tecnología de Computadores

Cotutor/a: Francisco Gómez Mula

Departamento: Arquitectura y Tecnología de Computadores

Título: Diseño de un sistema de control Bola y Plato

Estudiante: Carmen Moreno Olivares

Breve descripción del trabajo a desarrollar por el estudiante:

El objetivo del presente trabajo será diseñar el modelo dinámico lineal del sistema de control Bola y Plato de forma óptima y se implementarán distintas configuraciones de control.

Se realizará un estudio de los sensores y actuadores apropiados para dicho sistema. A continuación se procederá a construir éste y diseñar una aplicación de medida y supervisión para la posible interacción y control con el sistema.

Granada, ¹⁴~~10~~ de ^{octubre}~~octubre~~ de 2016

Firma tutor/es

Firma estudiante